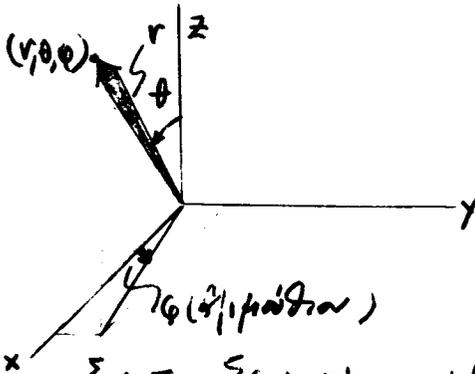


Πόση τις σφαιρικές συντεταγμένες επί προσημειωμένες οι καρτεσιανές συντεταγμένες δεν προσημειώνεται για τις αξίες τους (25). Εξήγαγε φανταστικά τις "σφαιρικές, πολικές" συντεταγμένες με την βοήθεια του σχήματος 5.



* Σχ. 5. Σφαιρικές πολικές συντεταγμένες

Καρτεσιανές συντεταγμένες :

$$\begin{aligned} -\infty < x < \infty \\ -\infty < y < \infty \\ -\infty < z < \infty \end{aligned}$$

Σφαιρικές πολικές :

$$\begin{aligned} 0 &\leq r < \infty \\ 0 &\leq \theta \leq \pi \\ 0 &\leq \varphi < 2\pi \end{aligned}$$

Μεταξύ τους αξίας :

$$\left. \begin{aligned} x &= r \sin \theta \cos \varphi \\ y &= r \sin \theta \sin \varphi \\ z &= r \cos \theta \end{aligned} \right\} \quad (26)$$

Σταχάο όγκου, $dx dy dz = r^2 dr \sin \theta d\theta d\varphi = r^2 dr d\Omega$

όπου $d\Omega = \sin \theta d\theta d\varphi$ σταχάο στερεάς γωνίας (27)

Χρησιμοποιώντας τις γνωστές σχέσεις μετασχηματισμού καρτεσιανών συντεταγμένων σε σφαιρικές (ή δ' αντιστρόφως από αυτές) π.χ.

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial r}{\partial x} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial \theta}{\partial x} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{\partial}{\partial \phi} \quad \text{κ.τ.λ.} \quad \text{τάδε αλυσίδα}$$

$$\nabla^2 = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} \right) r + \frac{1}{r^2} \hat{\Lambda}^2(\theta, \phi) \quad (28)$$

όπου

$$\hat{\Lambda}^2 = \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \quad (29)$$

Παρατηρούμε ότι ο τελεστής $\hat{\Lambda}^2$ ξεχωρίζει μόνο από τις γωνίες θ και ϕ . Στην προκαθιέρωτη περίπτωση $r = \text{const.}$,
 ήτοι $\partial/\partial r = 0$ και

$$\nabla^2 = \frac{1}{r^2} \hat{\Lambda}^2(\theta, \phi) \quad (29a)$$

→ Αρτ

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 = -\frac{\hbar^2}{2mr^2} \hat{\Lambda}^2(\theta, \phi) \quad (30)$$

→ η

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2I} \hat{\Lambda}^2(\theta, \phi) \quad (30a)$$

όπου $I = mr^2$ η ροπή αδράνειας του ατσάλινου
 Η βλ. (25) γράφεται

$$-\frac{\hbar^2}{2I} \hat{\Lambda}^2 \Phi = E \Phi$$

ή

$$\hat{\Lambda}^2 \Phi = \left(-\frac{2EI}{\hbar^2} \right) \Phi \quad (31)$$

H (31) είναι και η πάλι γνωστή εξίσωση Schrödinger,
 με $\Phi = \Phi(\theta, \phi)$. Αποδεικνύεται εύκολα ότι η $\Phi(\theta, \phi)$
 μπορεί να γραφεί ως γινόμενο δύο συναρτήσεων :

$$\Psi(\theta, \varphi) = \Theta(\theta)\Phi(\varphi) \quad (32)$$

Η Ψ ως προς $\Phi(\varphi)$ διαχωρίζει βεβαιώς έναν αρμόνιο με τ και με την διαχωρίζει βεβαιώς υπερκείμενο ως κυβερνητικό δυναμικό, για να χωριστεί ως αναχωρήσεις $\Phi(\varphi)$, είναι δ (21).
 Οι λύσεις ως προς $\Theta(\theta)$ διαχωρίζει βεβαιώς έναν από από διάφορα, προς αυτήν οι διαχωρίσεις ως προς τ είναι επίσης. Το γινόμενο $\Theta(\theta)\Phi(\varphi)$, δηλ. η αναχωρήσεις $\Phi(\theta, \varphi)$ αναχωρήσεις και διαχωρίσεις αρμονικές και αποκαθάρσεις με το γινόμενο Ψ .

$$Y_{lm}(\theta, \varphi) = \text{διαχωρίσεις αρμονικές}$$

Ο κβαντικός αριθμός m προκύπτει από την κβαντική $\Phi(\varphi)$ διαχωρίσεις βεβαιώς, ο δε κβαντικός αριθμός l προκύπτει από την ως προς $\Theta(\theta)$ διαχωρίσεις βεβαιώς. Αποδείχθηκε ότι οι ιδιοτιμές του εστίου \hat{L}^2 είναι

$$\hat{L}^2 \Psi(\theta, \varphi) = \hat{L}^2 Y_{lm}(\theta, \varphi) = -l(l+1) Y_{lm}(\theta, \varphi)$$

$$\hat{L}^2 Y_{lm}(\theta, \varphi) = -l(l+1) Y_{lm}(\theta, \varphi) \quad (33)$$

Από την βεβαιώς (33) είναι φανερό ότι οι ποσότητες $l(l+1)$ είναι κβαντικές αριθμούς, δηλ. l είναι κβαντικός αριθμός. Οι αναχωρήσεις του \hat{L}^2 σύμφωνα με την (33) με την (31) μας δίνει

$$-l(l+1) = -\frac{2EI}{\hbar^2} \quad \therefore$$

$$E_l = \frac{\hbar^2}{2I} l(l+1) \quad (34)$$

Η ποσότητα $\hbar^2 l(l+1)$ είναι το μέγεθος του τετραγώνου της ορμής, J^2 . (Σε διηλεκτρικό μέσο ϵ ποσότητα $(m\hbar)^2$ παίζει το μέγεθος του τετραγώνου της Z συνιστώσας της ορμής)

• Ας γυρίσουμε τώρα πάλι στις συναρτήσεις $Y_{lm}(\theta, \varphi)$ οι οποίες είναι ήδη γνωστές είναι δυνατόν να αναπαρασταθούν, ως προς θ , ως:

$$Y_{lm}(\theta, \varphi) = \Theta_{lm}(\theta) \Phi_m(\varphi) \quad (35)$$

• Έχουμε:

$$\left. \begin{aligned} \Phi_m(\varphi) &= \sqrt{\frac{1}{2\pi}} e^{im\varphi} \\ \Theta_{lm}(\theta) &= \sqrt{\frac{(2l+1)(l-|m|)!}{2(l+|m|)!}} P_l^{|m|}(\cos\theta) \end{aligned} \right\} (36)$$

Γνωρίζουμε ήδη ότι ο m παίρνει τις τιμές $0, \pm 1, \pm 2, \dots$
 Αναμένουμε ότι ο κβαντικός αριθμός l παίρνει τιμές για φυσικούς αριθμούς, δηλ. $l = 0, 1, 2, 3, \dots$. Μπορούμε να ελέγξουμε τον αριθμό l και m μέσω της αναπαράστασης $\Theta(\theta)$ ο m παραμένει σταθερός ενώ ο l μεταβάλλεται και παίρνει τις τιμές $0, \pm 1, \pm 2, \dots$ από τις οποίες και κτλ. είναι όλα τα l και m φυσικοί. Ακόμα είναι και ο l ο οποίος είναι ο κβαντικός αριθμός "m" υποβοηθούμενος με m . Ακόμα

$$\left. \begin{aligned} l &= 0, 1, 2, 3, \dots \\ m &= -l, -l+1, -l+2, \dots, +l \end{aligned} \right\} (37)$$

• ή ότι ο m παίρνει $2l+1$ τιμές.

Οι συναρτήσεις P_{lm} είναι/ορίζονται ως "σφαιρικές συναρτήσεις και Legendre". Ο παράγοντας $\left\{ \frac{(2l+1)(l-|m|)!}{2(l+|m|)!} \right\}^{1/2}$

Είναι ένας παράγοντας κανονικοποίησης των συναρτήσεων $\Theta_{lm}(\theta)$ όπως ο παράγοντας $1/\sqrt{2\pi}$ είναι παράγοντας κανονικοποίησης των συναρτήσεων $\Phi_m(\varphi)$, όπως ώστε οι συναρτήσεις $Y_{lm}(\theta, \varphi) = \Theta_{lm}(\theta) \Phi_m(\varphi)$ να είναι κανονικοποιημένες.

Για την έκφραση της ενέργειας (94) παρατηρούμε τα εξής:

- $E_0 = 0$, δηλ. δεν υπάρχει ενέργεια μηδενός
- Η E_l είναι αντιστρόφως το κλάσμα $l(l+1)$ (προστίθεται ως ποσότητες του κλάσματος)
- Υπάρχει χαρακτηριστικό βρόχου $g = 2l+1$.
- Κραστάς n ενέργεια του συστήματος δίνεται από τον άξονα

$$E = \frac{J^2}{2I} \leftrightarrow \frac{\hbar^2 l(l+1)}{2I}$$

Η συνιστώσα είναι σφαιρική, όπως ήδη έχουμε δει ότι

$J^2 (= |\vec{J}|^2) = l(l+1)\hbar^2$ ή ότι το μέγεθος των τροχιακών του κλάσματος $l(l+1)$ είναι

$$J_l = \sqrt{l(l+1)} \hbar \quad (38)$$

Οι δυνάμεις σχετίζονται με τη ποσότητα $l(l+1)\hbar^2$ είναι το μέγεθος των τροχιακών του συστήματος, δηλ. ότι ο τετραγωνισμένος $\hbar^2 l(l+1)$ είναι ανάστροφος ο τετραγωνισμένος του τετραγώνου του τροχιακού, όπως ο n μήκη είναι η ποσότητα των τροχιακών και πρώτος του βρόχου των z (αξόνου)

τα) ομοσπινύς $-j$.
 Η ημίση z (από τον $Y_{lm}(\theta, \phi)$ (από $P_l^{m_l}(\cos\theta)$)
 ομοσπινύς z (από τον $Y_{lm}(\theta, \phi)$ (από $P_l^{m_l}(\cos\theta)$) είναι

$$Y_{lm}(\theta, \phi) = \frac{(-1)^{l+m}}{(2l)!!} \left\{ \frac{(2l+1)(l-m)!}{4\pi(l+m)!} \right\}^{1/2} (\sin\theta)^m e^{im\phi} \times \frac{d^{l+m}}{d(\cos\theta)^{l+m}} (\sin\theta)^{2l} e^{im\phi} \quad (39)$$

Ο παράγοντας $(-1)^{l+m}$ είναι παράγοντας z και το $(2l)!!$ είναι $(2l)!! \equiv 2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 8 \dots (2l)$.
 $l = 0, 1, 2, 3, \dots$ και $m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \pm l$. Οι συντελεστές Y_{lm} είναι κανονικοποιημένοι και ορθογώνιοι. Κανονικοποιημένοι διότι οι κανονικοποιημένοι και ορθογώνιοι είναι γενικότερα ιδιότητες των συναρτήσεων z και ϕ της z και ϕ . (από τον z και ϕ)

$$\int_{\Omega} Y_{lm}^*(\theta, \phi) Y_{l'm'}(\theta, \phi) = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$$

Η ορθογωνότητα $\int_{\Omega} Y_{lm}^*(\theta, \phi) Y_{l'm'}(\theta, \phi) = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$ είναι z και ϕ της z και ϕ .
 $\int_{\Omega} \rightarrow \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} d\phi \sin\theta d\theta$ (40)

Οι συντελεστές Y_{lm} είναι οι ιδιότητες των z και ϕ της z και ϕ .
 είναι:

$$Y_{lm}^*(\theta, \varphi) = (-1)^m Y_{l-m}(\theta, \varphi) \quad (41a)$$

Ανταλλάσσοντας τον \vec{r} με $-\vec{r}$ ή σε σφαιρικές συντεταγμένες $r \rightarrow r, \theta \rightarrow \pi - \theta, \varphi \rightarrow \varphi + \pi$ προκύπτει

$$Y_{lm}(\pi - \theta, \varphi + \pi) = (-1)^l Y_{lm}(\theta, \varphi) \quad (41b)$$

Επειδή οι $Y_{lm}(\theta, \varphi)$ αποτελούν "πλήρες σύνολο συναρτήσεων" των θ, φ συμπεραίνει $f(\theta, \varphi)$ μπορεί να εκφραστεί ως \sum Y_{lm} (πρόσθεση των Y_{lm} l από $l=0$ έως $l=l$)

$$f(\theta, \varphi) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{+l} C_{lm} Y_{lm}(\theta, \varphi) \quad (41c)$$

και βρίσκω

$$C_{lm} = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\pi} \sin\theta d\theta Y_{lm}^*(\theta, \varphi) f(\theta, \varphi) \quad (41d)$$

Αντικαθιστώντας τον (41d) στον (41c) παίρνουμε:

$$\begin{aligned} f(\theta, \varphi) &= \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{+l} Y_{lm}(\theta, \varphi) \int_0^{2\pi} d\varphi' \int_0^{\pi} \sin\theta' d\theta' Y_{lm}^*(\theta', \varphi') f(\theta', \varphi') \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} f(\theta', \varphi') \left(\sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{+l} Y_{lm}^*(\theta', \varphi') Y_{lm}(\theta, \varphi) \right) \sin\theta' d\theta' d\varphi' \end{aligned}$$

$$\text{Άρα} \quad \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{+l} Y_{lm}^*(\theta', \varphi') Y_{lm}(\theta, \varphi) = \frac{1}{\sin\theta} \delta(\theta - \theta') \delta(\varphi - \varphi') \quad (41e)$$

όπου $\delta(\theta - \theta'), \delta(\varphi - \varphi')$ συναρτήσεις δ du Dirac.

→ Als Eigenlösungen für Laplace'sche Kugelfunktionen l, m_l sind gegeben
 (39)

$$l=0, m_l=0 \Rightarrow \underline{Y_{00}} = 1/\sqrt{4\pi}$$

$$l=1, m_l=0.$$

$$Y_{10}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{+0}}{(2 \cdot 1)!!} \left\{ \frac{(2 \cdot 1 + 1)(1 \cdot 0)!}{4\pi(1+0)!} \right\}^{1/2} (\sin\theta)^0$$

$$\times \frac{d}{(d\cos\theta)} (\sin\theta)^{2 \cdot 1} e^{i \cdot 0 \cdot \varphi} \quad \approx \quad \text{II}$$

$$Y_{10}(\theta, \varphi) = -\frac{1}{2} \left(\frac{3}{\pi}\right)^{1/2} (-2\cos\theta) \quad \approx \quad \text{III}$$

$$\underline{Y_{10}(\theta, \varphi)} = +\frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{\pi}} \cos\theta$$

$$l=1, m_l=1.$$

$$Y_{11} = \frac{(-1)^{+1}}{(2 \cdot 1)!!} \left\{ \frac{3 \cdot (1-1)!}{4\pi(1+1)!} \right\}^{1/2} (\sin\theta)^{1+1} \frac{d^2}{(d\cos\theta)^2} (\sin\theta)^{2+1} e^{i\varphi}$$

$$= \frac{1}{2!} \left(\frac{3}{4 \cdot 2\pi}\right)^{1/2} \sin\theta \frac{d^2}{(d\cos\theta)^2} (1 - \cos^2\theta) e^{i\varphi}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \sin\theta (-2) e^{i\varphi} \quad \approx \quad \text{IV}$$

$$\underline{Y_{11}} = -\frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \sin\theta e^{i\varphi}$$

$$l=1, m_l=-1.$$

$$Y_{1-1}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{+1}}{(2 \cdot 1)!!} \left\{ \frac{(2 \cdot 1 + 1)(1+1)!}{4\pi(1-1)!} \right\}^{1/2} (\sin\theta)^{-1}$$

$$\times \frac{d^{l-1}}{(d \cos \theta)^{l-1}} (\sin \theta)^2 e^{-i\varphi} = +\frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \sin \theta e^{-i\varphi} \quad \checkmark$$

$$\underline{Y_{1-1}(\theta, \varphi)} = +\frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \sin \theta e^{-i\varphi}$$

$$l=2, m_l=0.$$

$$Y_{20}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{2+0}}{(2 \cdot 2)!!} \left\{ \frac{(2 \cdot 2 + 1)(2 \cdot 0)!}{4\pi (2 \cdot 0)!} \right\}^{1/2} (\sin \theta)^0 \times$$

$$\times \frac{d^2}{(d \cos \theta)^2} (\sin \theta)^4 e^{i2\sigma\varphi}$$

$$= \frac{1}{2 \cdot 4} \left(\frac{5 \cdot 2}{4\pi \cdot 2} \right)^{1/2} \times 4 (3 \cos^2 \theta - 1) \quad \checkmark$$

$$\underline{Y_{20}(\theta, \varphi)} = +\frac{1}{4} \left(\frac{5}{\pi} \right)^{1/2} (3 \cos^2 \theta - 1)$$

$$l=2, m_l=1.$$

$$Y_{21}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{2+1}}{2 \cdot 4} \left\{ \frac{(2 \cdot 2 + 1)(2 \cdot 1)!}{4\pi (2 \cdot 1)!} \right\}^{1/2} (\sin \theta)^1 \times$$

$$\times \frac{d^3}{(d \cos \theta)^3} (1 + \cos \theta + \theta - 2 \cos^2 \theta) e^{i\varphi}$$

$$= \frac{-1}{2 \cdot 4} \left(\frac{5 \cdot 0!}{4\pi \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3} \right)^{1/2} \sin \theta \times 24 \cos \theta e^{i\varphi}$$

$$= -\frac{1}{2} \left(\frac{5}{8\pi} \right)^{1/2} \sin \theta \cos \theta e^{i\varphi} \quad \checkmark$$

$$\underline{Y_{21}(\theta, \varphi)} = -\frac{1}{2} \left(\frac{15}{2\pi} \right)^{1/2} \sin \theta \cos \theta e^{i\varphi}$$

$$l=2, m_l=2.$$

$$Y_{22}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{2+2}}{2 \cdot 4} \left\{ \frac{(2 \cdot 2 + 1)(2-2)!}{4\pi (2+2)!} \right\}^{1/2} \sin^2 \theta \times$$

$$\times \frac{d^4}{(d \cos \theta)^4} (\sin \theta)^4 e^{i2\varphi}$$

$$= \frac{1}{8} \left(\frac{5}{4\pi \cdot 1 \times 2 \times 3 \times 4} \right)^{1/2} \sin^2 \theta \cdot 24 e^{i2\varphi}$$

$$= \left(\frac{5 \times 9}{4\pi \times 2 \times 3 \times 4} \right)^{1/2} \sin^2 \theta e^{i2\varphi} \quad \approx \quad \tilde{\tau}$$

$$\underline{Y_{22}(\theta, \varphi)} = \frac{1}{4} \left(\frac{15}{2\pi} \right)^{1/2} \sin^2 \theta e^{i2\varphi}$$

$$l=2, m_l=1.$$

$$Y_{2-1}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{2-1}}{2 \cdot 4} \left\{ \frac{(2 \cdot 2 + 1)(2+1)!}{4\pi (2-1)!} \right\}^{1/2} (\sin \theta)^2 \times$$

$$\times \frac{d^{2-1}}{(d \cos \theta)^{2-1}} (\sin \theta)^4 e^{-i\varphi}$$

$$= \frac{-1}{2 \cdot 4} \left(\frac{5 \times 1 \cdot 2 \cdot 3}{4\pi \times 0!} \right)^{1/2} \frac{1}{\sin \theta} 4 \cos \theta (\cos^2 \theta - 1) e^{-i\varphi}$$

$$= \frac{1}{2 \cdot 4} \left(\frac{5 \times 3}{2\pi} \right)^{1/2} \cos \theta \sin \theta e^{-i\varphi} \quad \approx \quad \tilde{\tau}$$

$$\underline{Y_{2-1}(\theta, \varphi)} = + \frac{1}{2} \left(\frac{15}{2\pi} \right)^{1/2} \sin \theta \cos \theta e^{-i\varphi}$$

$$l=2, m_l=-2$$

$$Y_{2-2}(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{2-2}}{2 \cdot 4} \left\{ \frac{(2 \cdot 2 + 1)(2+2)!}{4\pi (2-2)!} \right\}^{1/2} \sin^2 \theta \times$$

$$\times \frac{d^{2-2}}{(d \cos \theta)^{2-2}} \sin^4 \theta e^{-i2\varphi} \quad \approx \quad \tilde{\tau}$$

$$\underline{Y_{2-2}(\theta, \varphi)} = + \frac{1}{4} \left(\frac{15}{2\pi} \right)^{1/2} \sin^2 \theta e^{-i2\varphi}$$

δ είναι μικρότερο από τις ακραίες αποστάσεις $\rho \neq 0, 1, 2$ και 3.

Πινάκας Σφαιρικών Αρμονικών

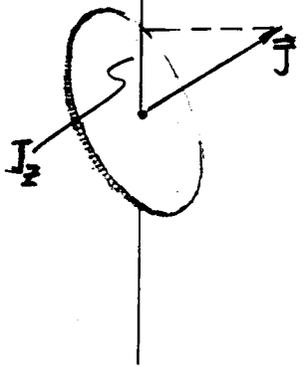
l	m_l	$Y_{lm_l}(\theta, \varphi)$
0	0	$1/\sqrt{4\pi}$
1	0	$1/2 \left(\frac{3}{\pi}\right)^{1/2} \cos\theta$
	± 1	$\mp 1/2 \left(\frac{3}{2\pi}\right)^{1/2} \sin\theta e^{\pm i\varphi}$
2	0	$1/4 \left(\frac{5}{\pi}\right)^{1/2} (3\cos^2\theta - 1)$
	± 1	$\mp 1/2 \left(\frac{15}{2\pi}\right)^{1/2} \cos\theta \sin\theta e^{\pm i\varphi}$
	± 2	$1/4 \left(\frac{15}{2\pi}\right)^{1/2} \sin^2\theta e^{\pm 2i\varphi}$
3	0	$1/4 \left(\frac{7}{\pi}\right)^{1/2} (2 - 5\sin^2\theta) \cos\theta$
	± 1	$\mp 1/8 \left(\frac{21}{\pi}\right)^{1/2} (5\cos^2\theta - 1) \sin\theta e^{\pm i\varphi}$
	± 2	$1/4 \left(\frac{105}{2\pi}\right)^{1/2} (\cos\theta - \sin^3\theta) e^{\pm 2i\varphi}$
	± 3	$\mp 1/8 \left(\frac{35}{\pi}\right)^{1/2} \sin^3\theta e^{\pm 3i\varphi}$

Πύξας, τα σπινούβια κλείνουν το πρόβλημα της κίνησης σφαιριδίου σε κυκλικό χώρο δυναμικό. Το σφαιρίδιο κινείται στο επίπεδο, π.χ. xy ($\eta \ z=0$) και η στροφομή του καθορίζεται πηχώς από τον κβαντικό αριθμό m_l . Μείνουν φέρει "πηνάς" έννοιας ότι καθορίζεται το μέγεθος της στροφομής $m_l \hbar$, αλλά και η διεύθυνση η οποία είναι κίνηση στο επίπεδο xy . Τώρα στις ερωτήσεις διεύθυνση το διάνυσμα της στροφομής δεν είναι παράλληλο σε καμία άξονα άρα δεν υπάρχει άξονας κίνησης. Μπορούμε όμως να μιλήσουμε για το μέγεθος της στροφομής καθώς και το μέγεθος μιας συνιστώσας της z . Έτσι παραδείγματα για $l=2$ έχουμε ότι $m_l = 0, \pm 1, \pm 2$. Το μέγεθος της στροφομής είναι πάντα καθορισμένο, είναι προκείμενη περίπτωση

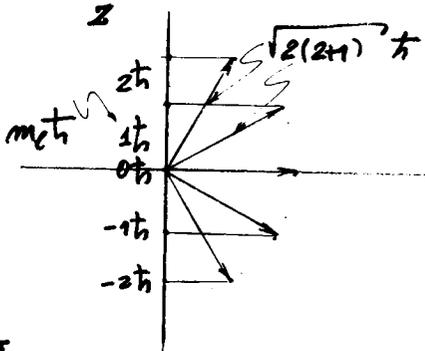
$$|\vec{J}| = \sqrt{l(l+1)\hbar^2} = \hbar\sqrt{6} \quad \vec{J}$$

$$|\vec{J}_z| = (J_x^2 + J_y^2 + J_z^2)^{1/2} = \hbar\sqrt{6}$$

Η J_z ανεξάρτητη παίρνει τις απίε $2\hbar, \hbar, 0, -\hbar, -2\hbar$.
 (Άπο παρτίσεν \vec{J})



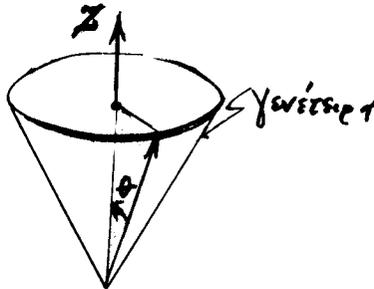
Συμπρακτως έχουμε:



Σχ. 6. Συμπλεκτική παράσταση κβαντισμού της συνιστώσας z , J_z , της στροφορμής. $L=2$.

ως εμπειρώσει ότι υπάρχουν ζευγαρωμένα ημίδια, π.χ. πρόσημα ενός πεδίου, ή διευθύνσεις z είναι σχετικά ασήμαντες. Το φαινόμενο των διακρίσεων αυτών μιας των αντιστοιχιών της στροφορμής ονομάζεται και "κβάνωση του γυρίσου", αλλά δεν σημαίνει όφρας ότι ο γυρίσος έχει κβαντική όψη.

Συνοψίζοντας: Η κβαντική θεωρία μας επιτρέπει να προσδιορίσθω μόνο τα μεγέθη της στροφορμής $|J|$ καθώς και μία από τις συνιστώσες της, έστω την J_z . Οι κβαντικοί αριθμοί l και m_l δεν δίνουν καθόλου πληροφορίες για τις συνιστώσες J_x και J_y . Η πηλο συντηρητική "έκφραση" είναι του Σx . 7



Σχ. 7. Η γωνία θ είναι διαφορετική στην διάφορα ημιάδια και η γωνία θ . Το Σχ. 6 λογ. "περιγραφέμενο" ως Σχ. 7 από στοιχεία ομογενούς κίνησης με διαφορετικά θ και ένα διατο.

Η \hat{L} είναι (27) δεν είναι "δυναμική", δεν πρέπει λοιπ.
 να εξαρτάται από το διάνυσμα της τροχιάς κίνησης επί
 της επιφάνειας του κύβου, αλλά ότι είναι δυνατών να περ-
 νούν οποιαδήποτε \hat{L} από τους axes επιφάνειας. Φυσικά η "γενέ-
 τριση" του κύβου καθορίζεται από τους κλασικούς αριθμούς
 l, m_z . "As συμπληρώσει επίσης ότι η τροχιά δεν
 είναι δυνατών να γίνει παράλληλη με τον άξονα z (ή
 με οποιαδήποτε άξονα άξονα), διότι η μέγιστη προσοχή της
 είναι $l\hbar$ ($m_{max} = l$), ενώ το μέγιστο για δεδο-
 μένο l είναι $\{l(l+1)\hbar\}^{1/2}$ και πάντοτε

$$\sqrt{l(l+1)} > l$$

(είναι περίπου 20% του $l=0$, δεν υπάρχει τροχιά)
 Η \hat{L} για $\theta = 0$, Σχ. 7 δίνεται από την σχέση

$$\cos\theta = \frac{m_z \hbar}{l \sqrt{l(l+1)}} \Rightarrow \theta = \cos^{-1} \frac{m_z \hbar}{l \sqrt{l(l+1)}}$$

Για περί μέγιστης κλασικής απόδοσης $\sqrt{l(l+1)} \approx l$
 και η συμπεριφορά της τροχιάς φαίνεται να γίνεται "κλα-
 σική" (αρκεί από αναθεωρήσεις, βλ. και Σχ. 4 και 6. 31)

Η σχέση $\nabla^2 = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} \right) r + \frac{1}{r^2} \hat{L}^2(\theta, \phi)$, βλ. (28), συνδέει
 τις κλασικές με τις κλασικές ποσότητες αναθεωρήσεις, και
 από την κλασική έκφραση της ενέργειας, με αναθεωρήσεις,
 διαπιστώνεται ότι ο $\hat{L}^2(\theta, \phi)$ είναι το τετράγωνο του \hat{L}
 στο ως τροχιά. "As το δείξουμε από με μεθό-
 δον αναθεωρήσεων. Συμπληρώσει ότι

$$\hat{J} = \vec{r} \times \hat{p} = \hat{L}$$

$$\begin{aligned}\hat{J}_x &= (y\hat{p}_z - z\hat{p}_y) \rightarrow \hat{J}_x = \hbar/i (y\frac{\partial}{\partial z} - z\frac{\partial}{\partial y}) \\ \hat{J}_y &= (z\hat{p}_x - x\hat{p}_z) \rightarrow \hat{J}_y = \hbar/i (z\frac{\partial}{\partial x} - x\frac{\partial}{\partial z}) \\ \hat{J}_z &= (x\hat{p}_y - y\hat{p}_x) \rightarrow \hat{J}_z = \hbar/i (x\frac{\partial}{\partial y} - y\frac{\partial}{\partial x})\end{aligned}$$

Χρησιμοποιώντας τις σχέσεις (26) και τις γνωστές σχέσεις μετασχηματισμών σε σφαιρικές συντεταγμένες προκύπτει:

$$\left. \begin{aligned}\hat{J}_x &= -\frac{\hbar}{i} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial \phi} + \cot\theta \cos\phi \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \\ \hat{J}_y &= +\frac{\hbar}{i} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot\theta \sin\phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \\ \hat{J}_z &= \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \phi}\end{aligned} \right\} \quad (42)$$

Από τις σχέσεις (42) και (29) προκύπτει ότι οι τελεστές $\hat{J}_x, \hat{J}_y, \hat{J}_z$ είναι ανάμεσα τους ανάλογα με τις σχέσεις (29) και συνεπώς είναι τελεστές ποσοτήτων.

$$\begin{aligned}\hat{J}^2 &= -\hbar^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \cot\theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right) = -\hbar^2 \left(\frac{1}{\sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \quad (43)\end{aligned}$$

Οι σχέσεις (43) με την (29) γράφονται

$$\hat{J}^2 = -\hbar^2 \hat{\Lambda}^2(\theta, \phi) \quad (44)$$

Επιπλέον και

$$\hat{\Lambda}^2 Y_{lm}(\theta, \phi) = -l(l+1) Y_{lm}(\theta, \phi)$$

Παρατηρούμε ότι οι σχέσεις (44) με την (29) γράφονται με την ομοιότητα $-\hbar^2$ και

επιβαρύνει αν με την (44) υποθέτουμε

$$\hat{J}^2 Y_{\ell m_\ell}(\theta, \varphi) = \ell(\ell+1)\hbar^2 Y_{\ell m_\ell} \quad (45)$$

$$\ell = 0, 1, 2, \dots$$

$$m_\ell = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm \ell.$$

Η (45) μας λέει ότι οι εφικτές εφικτές είναι ιδιοσυναρτήσεις του εφεξής του εφεξής με ιδιοτιμές $\ell(\ell+1)\hbar^2$. Το μέγεθος του εφεξής είναι η συνάρτηση του προσθέτου $\ell(\ell+1)\hbar^2$.

Παρατηρούμε επίσης ότι οι εφικτές εφικτές $Y_{\ell m_\ell}(\theta, \varphi)$ είναι ιδιοσυναρτήσεις του εφεξής \hat{J}_z . Πράγματι

$$\hat{J}_z Y_{\ell m_\ell}(\theta, \varphi) = \hat{J}_z \Theta_{\ell m_\ell}(\theta) \Phi_{m_\ell}(\varphi) = \Theta_{\ell m_\ell}(\theta) \hat{J}_z \Phi_{m_\ell}(\varphi) = \Theta_{\ell m_\ell}(\theta) m_\ell \hbar \Phi_{m_\ell}(\varphi)$$

$$\hat{J}_z Y_{\ell m_\ell}(\theta, \varphi) = m_\ell \hbar Y_{\ell m_\ell}(\theta, \varphi)$$

Από τις αναφορές $Y_{\ell m_\ell}(\theta, \varphi)$ είναι αλληλοκυριότητες ιδιοσυναρτήσεων των \hat{J}^2 και \hat{J}_z . Θα δούμε αργότερα ότι αυτό δείχνει ότι είναι ιδιοτιμές των εφεξής \hat{J}^2 και \hat{J}_z ή "μετακλιθέντα".